

Premier Exercice - Questions de cours - 3 points

1. Donner la définition d'un produit scalaire (dans un \mathbb{R} -espace vectoriel)
2. Énoncer, en précisant les hypothèses, ce qu'est la décomposition de Dunford d'un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.

Deuxième Exercice - Exercices de cours - 5 points

1. Soit u un endomorphisme d'un \mathbb{R} -espace vectoriel E . On suppose que le polynôme caractéristique de u est :

$$\chi_u(X) = X^6(X - 3)^2$$

On sait de plus qu'un des sous-espaces propres de u est de dimension trois et que l'autre est de dimension un. Déterminer les formes possibles de la réduite de Jordan de u .

2. E est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 5. Donner le rang et la signature de la forme quadratique q définie par :

$$q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 - 2x_1x_3 + 4x_4x_5$$

où $x = (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5)$.

Premier problème - Sous-espaces stables - 6 points

Soit u un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension finie $n \geq 1$. On rappelle qu'un sous-espace vectoriel F est u -stable si

$$\forall x \in F, u(x) \in F$$

1. Montrer que l'intersection et la somme de deux sous-espaces vectoriels u -stables est u -stable. Si G est un sous-espace d'un sous-espace u -stable F , est-il lui-même u -stable ?
2. Montrer que si P est un polynôme de $\mathbb{K}[X]$, alors $\text{Ker}(P(u))$ est un sous-espace u -stable.
3. Dans cette question, on suppose que la matrice de u dans une base $\mathcal{B} = (e_i)$ est un bloc de Jordan de la forme :

$$M_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

On rappelle que la dimension de E est n .

- (a) Donner le polynôme caractéristique et le polynôme minimal de u , sans justification.

- (b) On pose $F_k = \text{Ker}(u - 2\text{id})^k$, pour $k = 0$ jusqu'à n . Montrer que F_k est un sous-espace u -stable de dimension k . On pourra utiliser le cours ou bien faire un calcul.
- (c) Soit F un sous-espace stable de dimension k . On note v la restriction de u à F . Déterminer le polynôme caractéristique de v et en déduire que F coïncide avec F_k (on pourra utiliser le théorème de Cayley-Hamilton). Quel est le nombre des sous-espaces u -stables ?
4. On suppose maintenant que u est diagonalisable, avec n valeur propres distinctes (n est la dimension de E). Montrer que tout sous-espace u -stable est somme de droites propres. Combien y a-t-il de sous-espaces u -stables de dimension 2 ?

Second problème - espace vectoriel euclidien - 6 points

Soit E un espace vectoriel euclidien. Si u est un endomorphisme **bijectif** de E , on dit qu'il conserve l'orthogonalité s'il a la propriété :

$$\forall (x, y) \in E^2, \langle x, y \rangle = 0 \Rightarrow \langle u(x), u(y) \rangle = 0$$

1. Montrer qu'une isométrie (ou transformation orthogonale) conserve l'orthogonalité.
2. Dans cette question, on se place en dimension deux et \mathcal{B} est une base orthonormée. Montrer que u définie par :

$$M_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

conserve l'orthogonalité.

3. On revient au cas où E est de dimension finie n . Montrer que si u conserve l'orthogonalité, alors il transforme une base orthonormée $\mathcal{B} = (e_i)_{1 \leq i \leq n}$ en une base orthogonale dont tous les vecteurs ont même norme. Indication : on vérifiera et on utilisera que $e_i + e_j$ et $e_i - e_j$ sont orthogonaux.
4. Réciproquement, montrer que si u transforme une base orthonormée en une base orthogonale dont tous les vecteurs ont la même norme, alors u conserve l'orthogonalité.