

Il faut soigner la rédaction et la présentation et souligner vos résultats.

Les documents et calculatrices sont interdits. Barème : 7 – 5 – 8

EXERCICE 1

L'espace est rapporté à un repère orthonormal direct $(0; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

1) Soient les plans P_1 et P_2 d'équations cartésiennes respectives,

$$3x + 2y - z = 5 \quad \text{et} \quad x - y + z = 1.$$

a) On donne les vecteurs $\vec{u}(3; 2; -1)$ et $\vec{v}(1; -1; 1)$.

Calculer $\vec{u} \wedge \vec{v}$. En déduire que les plans P_1 et P_2 sont sécants selon une droite D .

b) Donner un système de représentation paramétrique de la droite D .

2) Soit le système (S)

$$\begin{cases} 3x + 2y - z = 5 \\ x - y + z = 1 \\ 2x - 4y + 5z = -3 \end{cases}$$

a) Montrer que,

$$(S) \Leftrightarrow M \times \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \quad \text{où } M \text{ est une matrice à préciser.}$$

b) Justifier que M est inversible et calculer sa matrice inverse M^{-1} .

c) En déduire la résolution du système (S).

3) Soit le plan P_3 de repère cartésien $(A, \vec{u}_1, \vec{u}_2)$ avec $A(-3/2; 0; 0)$, $\vec{u}_1(2; 1; 0)$ et $\vec{u}_2(-5; 0; 2)$.

- Déterminer une équation cartésienne de P_3 .

- A l'aide de la droite D du 1) retrouver, en le justifiant, la solution de (S).

EXERCICE 2

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 1/2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

1) Montrer, par récurrence, que

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, \quad A^n = \begin{pmatrix} 2^{-n} & 2 - 2^{1-n} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

2) Soit la suite numérique (u_n) définie, pour tout entier n , par :

$$u_0 = 1 \quad \text{et} \quad \forall n \in \mathbb{N}, \quad u_{n+1} = \frac{1}{2}u_n + 1.$$

Montrer que, pour tout entier n ,

$$\begin{pmatrix} u_{n+1} \\ 1 \end{pmatrix} = A \times \begin{pmatrix} u_n \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{puis que,} \quad \begin{pmatrix} u_n \\ 1 \end{pmatrix} = A^n \times \begin{pmatrix} u_0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3) En déduire l'expression de u_n en fonction de n . Calculer u_7 .

EXERCICE 3

1) Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -4 \\ -2 & 3 & 2 \\ 3 & -3 & -4 \end{pmatrix}$.

a) Déterminer les valeurs propres de A : on les notera $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ avec $\lambda_1 < \lambda_2 < \lambda_3$.
En déduire que A est diagonalisable.

b) Déterminer un vecteur propre \vec{u}_1 associé à la valeur propre λ_1 . On admettra que $\vec{u}_2(1; 1; 0)$ est un vecteur propre associé à λ_2 et $\vec{u}_3(0; -2; 1)$ à λ_3 .

2) On pose $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. On note P^{-1} sa matrice inverse.

Déterminer la matrice $D = P^{-1}AP$.

3) Soit le système d'équations différentielles ,

$$\frac{dX(t)}{dt} = AX(t) \text{ avec } X(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}, X(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \frac{dX(t)}{dt} = \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \\ z'(t) \end{pmatrix} \quad (1)$$

x, y, z sont des fonctions dérivables de la variable réelle t .

a) On pose $Y = P^{-1}X$ avec $Y(t) = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \\ w(t) \end{pmatrix}$. Montrer que l'on a,

$$\frac{dY(t)}{dt} = DY(t). \quad (2)$$

b) Résoudre le système (2). En déduire les solutions x, y, z du système (1).