

CORRIGÉ de L'EXAMEN de MATHÉMATIQUES L1-S2

SESSION 2 - 20 juin 2011 (2010-2011)

EXERCICE 1 : (1.a,b) P admet racine α de multiplicité

au moins 3 ssi $P(x) = P'(x) = P''(x) = 0$, i.e.

$x^n - a x + b = 0 = n x^{n-1} - a = 0 = n(n-1)x^{n-2}$. Comme $n \neq 0$ et $n \neq 1$, ceci équivaut à $x = 0$, $a = b = 0$. Donc le seul polynôme admettant racine triple est X^3 et $\alpha = 0$.

(2.a) α est racine exactement double ssi $P(\alpha) = P'(\alpha) = 0$ et $P''(\alpha) \neq 0$. Ce dernier équivaut à $\alpha \neq 0$ et les autres deux égalités équivalent à $\alpha = \left(\frac{a}{n}\right)^{1/n-1}$ et $\alpha^n - n \cdot \alpha^{n-1} = -b$ d'où la relation recherchée entre a, b, n .

(2.b) Pour $n=3$, $a=3$ et $b=2$ dans P , on obtient Q . Bien sûr $\alpha=0$ n'est pas racine de Q (d'ailleurs $Q \neq X^3$) donc si α = racine double de Q alors $\alpha = \left(\frac{3}{n}\right)^{1/n-1} = \left(\frac{3}{3}\right)^{1/2} = 1$ et $1 = \left(\frac{2}{3-1}\right)^2$ est vérifié, et réciproquement.

(2.c) De (2.b) : $Q = (X-1)^2 (PX+Q)$ où P et Q sont déterminés par division euclidienne $\Rightarrow Q = (X-1)^2 (X+2)$.

EXERCICE 2 : Pour (1&2) méthode (I) : à l'aide des déterminants : $\det A = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 9 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = 0$ donc A n'est pas inversible et elle contient une matrice inversible 2×2 (par ex $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$) dont le det. est $\neq 0 \Rightarrow \text{Rang } A = 2$.

Méth II : Pivots de Gauss.
 $A \sim \begin{pmatrix} -3 & -4 & -2 \\ 0 & 2/3 & 1/3 \\ 0 & 4/3 & 2/3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & -4 & -2 \\ 0 & 2/3 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ } 2 lignes non nulles
 } nulles dans la forme triangulaire \Rightarrow
 $\Rightarrow \text{Rang } A = 2$
 or $A \in M_3(\mathbb{R})$ donc n'est pas inversible car $\frac{1}{\det A} = 2$

EXERCICE 3 : (1) $\forall P, Q \in \mathbb{R}_2[X]$, $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ on a :

$f(P+\lambda Q) = (X-1)(P+\lambda Q)' = (X-1)P' + \lambda(X-1)Q' = f(P) + \lambda f(Q)$.

(2) $\begin{cases} f(1) = 0 \Leftrightarrow 0 \cdot 1 + 0 \cdot 1 + 0 \cdot X^2 \\ f(X) = X-1 = (-1) \cdot 1 + 1 \cdot X + 0 \cdot X^2 \\ f(X^2) = 2X(X-1) = 0 \cdot 1 + (-2)X + 2X^2 \end{cases} \Rightarrow A = \text{Mat}_B f = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

(4) $A \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \equiv A'$ (et ligne)

(5) $\text{Rang } A' = 2$ car elle a une colonne toute nulle (dans sa forme triangulaire). Donc $\text{rang } A' = \text{rang } A = \text{rang } f = 2$.

(6) Par le thm. du rang : $\dim \mathbb{R}_2[X] = \text{Rang } f + \dim \text{Ker } f \Leftrightarrow 3 = 2 + \dim \text{Ker } f \Rightarrow \dim \text{Ker } f = 1$.

(7) On sait depuis (6) qu'il nous faut un seul vecteur $\neq 0$ pour engendrer $\text{Ker } f$. Or, à (2) on a vu que $f(1) = 0$, donc $\text{Ker } f = \text{Vect}\{1\}$ (où $1 = X^0 \in \mathbb{R}_2[X]$)

On voit que $\text{Im } f = \text{Vect}\{f(1), f(X), f(X^2)\}$ et que $\text{rang } f = \dim \text{Im } f = 2$ donc en éliminant $f(1) = 0$ on arrive à un système libre $\{f(X), f(X^2)\}$ de deux vecteurs qui engendrent $\text{Im } f$ (de $\dim = 2$), donc on a à faire bien à une base de $\text{Im } f$.

(8) f injective ssi $\text{Ker } f = \{0\}$, or ce n'est pas le cas (cf 7). Aussi f surjective ssi $\text{Im } f = \mathbb{R}_2[X]$ ce qui est faux car $\text{Im } f$ est de $\dim 2 \neq 3 = \dim \mathbb{R}_2[X]$. Donc f n'est pas surjective.

(9) On a $\mathbb{R}_2[X] = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$ car le bilan des dimensions est correct $3 = 1+2$ et on a $\mathbb{R}_2[X] = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$ car $\forall P \in \mathbb{R}_2[X]$ il se décompose selon B' comme :
 $P = \underbrace{a_0 \cdot 1}_{\in \text{Ker } f} + \underbrace{a_1 f(X) + a_2 f(X^2)}_{\in \text{Im } f}$ $B' = \{1, f(X), f(X^2)\}$ est base de $\mathbb{R}_2[X]$