

EXERCICE 1 : (1) Posons $A = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & b \end{pmatrix}$; $B = \begin{pmatrix} 0 & x \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$. Alors $AB = \begin{pmatrix} 0 & a\beta \\ 0 & b\beta \end{pmatrix} \in A$.

(2) Soit $U = \begin{pmatrix} 0 & x \\ 0 & y \end{pmatrix}$. Alors $UA = A \Leftrightarrow \begin{cases} xb = a \\ yb = a \end{cases}$ qui doit avoir la même solution $\forall a, b \in \mathbb{R}$, ce qui est impossible.
 (3) Soit $V = \begin{pmatrix} 0 & \alpha \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$. Alors $AV = A \Leftrightarrow \begin{cases} a\beta = a \\ b\beta = b \end{cases}$ dont les solutions (α et β) sont toutes les paires du type $(\alpha, 1) \in \mathbb{R} \times \{1\}$. Il y a donc une infinité de matrices $V = \begin{pmatrix} 0 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in A$ t.q. $AV = A$.

EXERCICE 2
 (1.a) $x * y = 0$.
 (1.b) $x * y = e^{\ln x \ln y} = e^{\ln x \ln y} = y * x$.
 (1.c) $(x * y) * z = \exp(\ln z \ln(x * y)) = \exp(\ln z \ln(e^{\ln x \ln y})) = \exp(\ln z \ln y \ln x) = \exp(\ln y \ln x \ln z) = \exp(\ln x \ln y \ln z) = x * (y * z)$.

(1.d) Plutôt que de vérifier que e est l'élément neutre, cherchons-le en le notant ε . Alors, on doit avoir $x * \varepsilon = x$ (car la commutativité permet de négliger $x = \varepsilon * x$). Ceci équivaut à : $\forall x : \exp(\ln \varepsilon \ln x) = \exp(\ln x) \Leftrightarrow \left(\frac{e^{\ln \varepsilon}}{e}\right)^{\ln x} = 1 \quad \forall x \Leftrightarrow \varepsilon = e$.

(2.a) \tilde{x} inverse de $x \Leftrightarrow x * \tilde{x} = e$ (cf. 1 et 3) $\Leftrightarrow \exp(\ln \tilde{x} \ln x) = e \Leftrightarrow \ln \tilde{x} \ln x = 1 \Leftrightarrow \tilde{x} = e^{1/\ln x}$
 (2.b) $(A, *)$ est groupe commutatif.

EXERCICE 3 : (1) On remplace $P = a + bX + cX^2 + dX^3$ dans (*) et après calcul, on obtient l'identité équivalente : $(a-1) - (b+4c+8d)X - (3c+12d+1)X^2 - (5d+1)X^3 = 0$ et, comme $\{1, X, X^2, X^3\}$ est système libre, ceci fournit un système

(de Cramer) de solution $a=1; b=-4/15; c=7/15; d=-1/5$.
 Donc $P = 1 - \frac{4}{15}X + \frac{7}{15}X^2 - \frac{1}{5}X^3$.

(2.a) Dans (*) on pose $X=0$, d'où $P(0)=1$ et si on pose $X=-1$ on trouve $P(-1)=1$.
 (2.b) $(P-1)(X) = 0$, par (2.a), deux racines : 0 et 1, donc il est divisible par $X(X-1)$.

(2.c) Cf. (2.b) : $A = P-1$ s'écrit (sachant que lui aussi est de degré max. 3) comme $X(X-1)(\alpha X + \beta)$ donc $P(X) = 1 + X(X-1)(\alpha X + \beta)$ avec α, β inconnues qu'on trouve en remplaçant $P(X)$ dans (*). On obtient ainsi (*) $\Leftrightarrow X(-5\alpha - 1) - (4\alpha + 3\beta) = 0 \Leftrightarrow \alpha = -1/5$ et $\beta = 4/15$ et on retrouve P calculé à (2.a).

(3) $P = X(X-1)Q + R$, $d^0 R \leq d^0 P - 1 = 1$.
 Donc $R = aX + b$ et en donnant à X les valeurs 0 et 1, avec (2.a) on obtient le système :
 $\begin{cases} R(0) = 1 \Leftrightarrow b = 1 \\ R(1) = 1 \Leftrightarrow a + b = 1 \end{cases} \Rightarrow \boxed{R = 1}$

EXERCICE 4 : (1.a) $\phi(\lambda P + Q) = (\lambda P + Q)' = \lambda P' + Q' = \lambda \phi(P) + \phi(Q)$
 (1.b) $\begin{cases} \phi(1) = 0 \equiv 0 \cdot 1 + 0 \cdot X + 0 \cdot X^2 \\ \phi(X) = 1 \equiv 1 \cdot 1 + 0 \cdot X + 0 \cdot X^2 \\ \phi(X^2) = 2X \equiv 0 \cdot 1 + 2 \cdot X + 0 \cdot X^2 \end{cases} \Rightarrow \text{Mat}_{\mathbb{R}} \phi = A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
 (1.c) $\text{Ker } \phi = \{P \in \mathbb{R}_2[X] \mid \phi(P) = 0\} = \{P \in \mathbb{R}_2[X] \mid P' = 0\} = \mathbb{R}_0[X]$ l.e.v. des polynômes cts ou nuls.
 $\dim \text{Ker } \phi = 1$.
 (1.d) Thm du rang : $\dim \mathbb{R}_2[X] = \dim \text{Ker } \phi + \text{rang } \phi \Rightarrow \text{rang } \phi = 2$

Alternativement : $\text{rang } \phi = \text{rang } A$, or A est déjà une 3 matrice triangulaire qui a 2 lignes non complètement nulles $\Rightarrow \text{rang } A = 2$.

(1.e) On sait que $\text{Im } \phi = \text{Vect} \{ \phi(1), \phi(x), \phi(x^2) \}$ et que $\dim \text{Im } \phi = 2$ (cf. (1.d)) donc il faut juste choisir 2 vecteurs en. indépendants. Or $\phi(1) = 0$, donc $\{ \phi(x), \phi(x^2) \} \equiv \{ 1, 2x \}$ est une base de $\text{Im } \phi$.

(2.a) $\dim \mathbb{R}_2[X] = 3 = \text{card } \mathcal{F}$. Il suffit de montrer seulement que \mathcal{F} est système libre, ce qui équivaut au fait que $\text{rang } \mathcal{F} = 3$. D'une façon équi valente,

$$\det \begin{pmatrix} 1 & -a & a^2/2 \\ 0 & 1 & -a \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix} \text{ doit être } \neq 0. \text{ Vrai, car } = 1/2.$$

(2.b) $P_{\mathcal{B}\mathcal{B}} = \text{Mat}_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \text{Id}$, qui résulte du système :

$$\begin{cases} \text{Id}(1) = 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2 \\ \text{Id}(x-a) = (x-a) = (-a) \cdot 1 + 1 \cdot x + 0 \cdot x^2 \\ \text{Id}((x-a)^2/2) = (x-a)^2/2 = a^2/2 \cdot 1 + (-a) \cdot x + \frac{1}{2} \cdot x^2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow P_{\mathcal{B}\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1-a & a^2/2 \\ 0 & 1 & -a \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$

(2.c) $B \equiv \text{Mat}_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \phi$ résulte de :

$$\begin{cases} \phi(1) = 1' = 0 \cdot 1 + 0 \cdot (x-a) + 0 \cdot (x-a)^2/2 \\ \phi(x-a) = (x-a)' = 1 \cdot 1 + 0 \cdot (x-a) + 0 \cdot (x-a)^2/2 \\ \phi((x-a)^2/2) = ((x-a)^2/2)' = 0 \cdot 1 + 1 \cdot (x-a) + 0 \cdot (x-a)^2/2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(2.d) On a le diagramme commutatif :

$$\begin{array}{ccc} (\mathbb{R}_2[X], \mathcal{B}) & \xrightarrow{\text{Mat}_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \phi} & (\mathbb{R}_2[X], \mathcal{B}) \\ \uparrow \text{Mat}_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \text{Id} & & \downarrow \text{Mat}_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \text{Id} \\ (\mathbb{R}_2[X], \mathcal{F}) & \xrightarrow{\text{Mat}_{\mathcal{F}\mathcal{B}} \phi} & (\mathbb{R}_2[X], \mathcal{F}) \end{array}$$

$$\text{donc : } B = P_{\mathcal{B}\mathcal{B}} \cdot A \cdot P_{\mathcal{B}\mathcal{F}}$$

Note : Bien sûr, l'exercice 4 peut être résolu de façon différente, donc les correcteurs valideront toute démarche correcte qui ne coïncide pas avec la solution présentée ci-dessus.