

de l'EXAMEN de MATHÉMATIQUES M2 du 19 mai 2006

## EXERCICE 1 :

- ①  $x * y = y * x \Leftrightarrow ax + by = ay + bx \Leftrightarrow (a-b)(x-y) = 0 \Leftrightarrow a = b$   
 on a utilisé la commut. du produit usuel de  $\mathbb{R}$  et le fait que  $x \neq y$  en gñ.
- ②  $x * (y+z) = (x * y) * z \Leftrightarrow \dots$  calculs  $\Leftrightarrow$  on tient compte que  $a = b$   
 $\Leftrightarrow xy + a(xz + yz + xy) + a^2(y+z) + ax = yz + a(xz + yz + xy) + a^2(x+y) + az$   
 $\Leftrightarrow a(ax + xy - xy - az + z - x) = 0 \Leftrightarrow$   
 $\Leftrightarrow a(a-1)(x-z) = 0 \Leftrightarrow a = 0$  ou  $a = 1$  car  $x \neq z$  en gñéral.
- ③  $(a, b) = (0, 0) \Rightarrow (1) \Leftrightarrow x * y = xy$  donc c'est la mult. usuelle sur  $\mathbb{R}$ , qui admet l'él. neutre  $1 \in \mathbb{R}$  et  $\forall x \neq 0$  est inversible d'inverse strict  $1/x \in \mathbb{R}$ . Mais  $x = 0$  n'est pas inversible  $\Rightarrow$  ce n'est pas groupe.  
 $\bullet (a, b) = (1, 1) \Rightarrow (1) \Leftrightarrow x * y = xy + x + y$ . on a  $\neq x \in \mathbb{R}$ :  
 $x * 0 = x$  donc  $0$  est l'él. neutre recherché. Pour chercher l'inverse de  $x$  on doit résoudre :  $x * y = 0 \Leftrightarrow y(x+1) = -x$   
 Donc  $\forall x \neq -1$  admet un inverse  $x^{-1} = -\frac{x}{x+1}$  et  $x = -1$  n'est pas inversible (l'eq.  $(-1)y + y + (-1) = 0$  est impossible) donc ce n'est pas groupe.

## EXERCICE 2 :

$$\textcircled{1} \cdot \exists! Q, R \in \text{RIX} \text{ t.g. } \left\{ \begin{array}{l} F = P' \cdot Q + R \quad (1) \\ d^0 R \leq d^0 P' - 1. \quad (2) \end{array} \right.$$

$\bullet$  M.g.  $d^0 Q = 1$  : On écrit (1) comme :  $R = P - P' \cdot Q$  donc  $d^0 R = d^0(P - P' \cdot Q)$  (1'). On a les cas de figure suivants :

$\rightarrow d^0 Q = 1$  : comme  $d^0 P' = m-1$  et  $d^0 P = n$  on a donc

$d^0 P = d^0 P' + d^0 Q = d^0 P'$  d'où

$d^0 R = d^0(P - P' \cdot Q) \leq \max\{d^0 P, d^0(P' \cdot Q)\} = d^0 P = n$ . O.K.

$\rightarrow d^0 Q > 1$  : alors  $d^0(P' \cdot Q) > d^0 P$  donc  $d^0 R = \max\{d^0 P, d^0(P' \cdot Q)\} = d^0(P' \cdot Q)$

$\rightarrow d^0 Q < 1$  : alors  $d^0(P' \cdot Q) < d^0 P$  donc  $d^0 R = d^0 P > d^0 P'$  donc

(2) est contradict.

Conclusion : on ne peut avoir que  $d^0 Q = 1$  i.e.

$Q(X) = \alpha X + \beta$  avec  $\alpha \neq 0$ .

② Dans ce cas on a :  $P = P' \cdot (\alpha X + \beta)$ . (\*)

① Si  $P = a_0 + a_1 X + \dots + a_n X^n$ , alors  $P' = a_1 + 2a_2 X + \dots + n a_n X^{n-1}$ .

Donc (\*)  $\Leftrightarrow P = \dots + \alpha n a_n X^n \Leftrightarrow a_n (1 - \alpha n) = 0 \Rightarrow \alpha = \frac{1}{n}$

Donc  $P = P' \cdot (\frac{1}{n} X + \beta) = \frac{1}{n} (X + n\beta) \cdot P'$ . Donc  $\exists \alpha = -n\beta$

t.g.  $P = \frac{1}{n} (X - \alpha) \cdot P' \cdot (X^*)$

② En dérivant  $P = (X - \alpha)^m \cdot Q$  on obtient :

$P' = m(X - \alpha)^{m-1} \cdot Q + (X - \alpha)^m \cdot Q'$  qu'on introduit dans (\*)

$(X - \alpha)^m \cdot Q \equiv P = \frac{1}{n} (X - \alpha)^{m-1} \cdot Q + (X - \alpha)^m \cdot Q'$

$\Leftrightarrow Q - \frac{1}{n} \cdot m Q = \frac{1}{n} (X - \alpha) \cdot Q'$

$\Rightarrow Q(a) \cdot (1 - \frac{m}{n}) = 0 \Rightarrow Q(a) \neq 0 \Rightarrow m = n$ .

ou pose  $a$  à la place de  $X$

③ La question précédente dit que la racine  $a$  est la seule racine de  $P$  et qu'elle est de multiplicité  $= d^0 P$ , donc toutes les racines de  $P$  sont confondues à  $P'$  divisé  $P$ . On a :

$P(X) = \lambda (X - a)^m, \lambda \in \mathbb{R}$ .

④ On peut terminer vite en invoquant la formule de Taylor :

$P(X) = \sum_{k=0}^m \frac{P^{(k)}(a)}{k!} (X - a)^k$ , qui étant unique, fournit par comparaison avec la forme de  $P$  donnée à ③ :

$P^{(k)}(a) = 0 \forall k = 0, \dots, n-1$  et  $\lambda = \frac{P^{(n)}(a)}{n!}$ . Par ailleurs

$d^0 P^{(n)} = d^0 P - n = n - n = 0 \Rightarrow P^{(n)}(X) = \text{cte} \neq 0$  i.e.

$P^{(n)}(a) = P^{(n)}(X)$ , d'où la formule demandée.

Si on, on peut dériver successivement  $P(X) = \lambda (X - a)^n$  :

$P'(X) = \lambda \cdot n (X - a)^{n-1}, \dots, P^{(n)}(X) = \lambda n! (X - a)^0 \Rightarrow \lambda = \frac{P^{(n)}(X)}{n!}$ .

Autre preuve de (b), (c), (d) : En dérivant (\*)  $\Rightarrow \dots \Rightarrow P' = \frac{1}{m-1} (X - a)^{m-1}$

d'où  $P = \frac{1}{m(n-1)} (X - a)^2 P'' \dots$  et ainsi de suite. Après un nb. de  $n$  pas, on obtient  $P(X) = \frac{1}{m!} P^{(n)}(X) \cdot (X - a)^m$ , formule qui donne une réponse simultanée à (b), (c) et (d).

### EXERCICE 3 :

①  $\varphi \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ;  $\varphi \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ;  $\varphi \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Mat}_B(\varphi) = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \equiv A$ .

② Les colonnes de A engendrent l'image de A, qui est s.e.v. de  $\mathbb{R}^3$ .  
Par pivot de Gauss on a :

$$\begin{pmatrix} -3 & -2 & -2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -3 & -4 & -2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

2 lignes non nulles  
avec rang A = 2

i.e.  $\dim \text{Im} A = 2$ . Obs : on aurait pu m.g.  $\det A = 0$  et trouver un mineur  $2 \times 2$  qui soit  $\neq 0$ . Les colonnes de ce mineur sont toutes les colonnes de A qui, vues comme vecteurs, sont lin. indép. Par ex :

$\begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  forment une base de l'image de A (ceci sont pas ailleurs les vect. urbains des pivots).

③ rang A = 2 et le th. du rang :  $\dim \text{Ker} A + \dim \text{Im} A = \dim \mathbb{R}^3$   
fournit  $\dim \text{Ker} A = 3 - 2 = 1$ .

④  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \text{Ker} A \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \\ -3x_1 - 4x_2 - 2x_3 = 0 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -x_3/2 \\ x_3 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Ker} A = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$ .

⑤ a)  $\det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = 1 \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} + 0 = -1$

b)  $\det \neq 0 \Rightarrow$  rang de la matrice  $(v_1, v_2, v_3) = 3 \Rightarrow (v_1, v_2, v_3)$  base

⑥ Par calcul :  $\varphi(v_1) = v_1$ ;  $\varphi(v_2) = -v_2$ ;  $\varphi(v_3) = 0$ .

⑦  $\text{Mat}_B(\varphi) \equiv A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

⑧  $P_{B' B} \equiv \text{Mat}_{B' B}(\text{Id})$  qui vient de  $\begin{matrix} \text{Id}(v_1) \equiv v_1 = (1, -1, 0)^T \\ \text{Id}(v_2) \equiv v_2 = (0, -1, 2)^T \\ \text{Id}(v_3) \equiv v_3 = (0, -1, 2)^T \end{matrix} \Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

⑨ Son inverse se calcule en résolvant le syst. ci-dessus en prenant  $e_i, i=1,2,3$  en B. On obtient finalement  $P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$   
⑩  $A' = P A P^{-1}$   
⑪  $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

### EXERCICE 4

①  $\det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} -1-\lambda & 3 & -1 \\ -3 & 5-\lambda & -1 \\ 3 & 1-\lambda & -1 \end{pmatrix} \stackrel{\substack{R_2 \rightarrow R_2 + R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 + R_1}}{=} \det \begin{pmatrix} -1-\lambda & 3 & -1 \\ \lambda-2 & 2-\lambda & 0 \\ \lambda-2 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} =$

$= -(\lambda-2)^2 \det \begin{pmatrix} \lambda+1 & -3 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = -(\lambda-2)^2 \det \begin{pmatrix} \lambda+2 & -3 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} =$   
 $= (-1)^5 \det \begin{pmatrix} \lambda+2 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot (\lambda-2)^2 = (\lambda-1)(\lambda-2)^2$

② Les v.p. sont les racines du polynôme caractéristique, donc  $\lambda_1 = 1$  et  $\lambda_2 = 2$  de multiplicités  $m_{\lambda_1} = 1$  et  $m_{\lambda_2} = 2$  respectivement.

③  $\text{Ker}(A - \lambda_1 I) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -2 & 3 & -1 \\ -3 & 4 & -1 \\ -3 & 3 & 0 \end{pmatrix}$  et après avoir résolu le système on obtient :  $(x, y, z)^T \in \text{Ker}(A - \lambda_1 I)$  ssi  $x = y = z$ , donc  $\text{Ker}(A - \lambda_1 I) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ . Notons  $v_1$  ce vecteur.

$\text{Ker}(A - \lambda_2 I) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \end{pmatrix}$  et  $(x, y, z)^T \in \text{Ker}(A - \lambda_2 I)$  ssi  $-3x + 3y - z = 0$  (équation du plan  $\subseteq \mathbb{R}^3$  qui est l'esp. propre de  $\lambda_2 = 2$ ) donc  $(x, y, z)^T \in \text{Ker}(A - 2I)$  ssi  $z$  est de la forme  $(x, y, -3(x-y))^T = x(1, 0, -3)^T + y(0, 1, 3)^T$  d'où  $\text{Ker}(A - 2I) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$ . Notons  $v_2$  et  $v_3$  ces vect.

④ et ⑤ : On a vu à (3) que  $\dim \text{Ker}(A - \lambda_1 I) = 1$  et  $\dim \text{Ker}(A - \lambda_2 I) = 2$  et ces deux dimensions coïncident avec les multiplicités de  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  resp.  $\Rightarrow A$  est diagonalisable.

Aussi, par thm. du cours, comme  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  l'intersection des deux esp. propres est  $\{0\}$ , donc leur somme est directe (chose qui peut être vérifiée sur ce cas particulier aussi en m.g. le rang de la matrice  $(v_1, v_2, v_3)$  est 3). Aussi, étant des A.E.V. de  $\mathbb{R}^3$  et comme la somme de leur dim. = 3 :  $\dim \text{Ker}(A - \lambda_1 I) + \dim \text{Ker}(A - \lambda_2 I) = \dim \mathbb{R}^3$  (i.e. ils sont supplément.)  
il résulte que leur somme est  $\mathbb{R}^3$  et elle est directe.