

L1-S1-MS4 Année univ. 2013-2014 - SESSION 2
 CORRIGÉ de l'EXAMEN de MATHS pour SCIENCES 1
 (examen du 17.06.2014)

EXERCICE 1: ①

$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$ est 3×2

${}^tA \cdot B$ est produit de mat. 3×2 par 2×2 donc 3×2
 fait que c'est le m^{ème} nombre.
 $B \cdot A$ — " —
 $A \cdot {}^tA$ — " —
 2×2 par 2×3 donc 2×3
 2×3 par 3×2 donc 2×2

② $B \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix} = 4 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

${}^tA \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 4 & 4 \\ 4 & 4 \end{pmatrix} = 4 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

donc ${}^t(BA) = {}^tA \cdot B$; ③.a $\det B = 0$.

③.b Le produit de matrices est associatif. Sachant que "le déterminant d'un produit est le produit des déterminants" on pourrait, à tort, appliquer cette règle en écrivant $\det P = (\det B) \cdot (\det A) \cdot (\det {}^tA) \cdot (\det B)$ alors que, tA et A ne sont pas carrées et donc le dé't n'a pas de sens. Est là qu'il faut utiliser l'associativité du produit des matrices, en écrivant P comme produit de 3 matrices carrées : $B \cdot (A \cdot {}^tA) \cdot B$.
 Donc l'écriture correcte sera : $\det P = \det B \cdot \det(A \cdot {}^tA) \cdot \det B$.

Or $\det B = 0$ donc $\det P = 0$.

③.c $P = (BA) \cdot ({}^tAB) \stackrel{(2)}{=} 4^2 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = 4^2 \cdot \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 3 & 3 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} = 4^2 \cdot 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = 48B$. Donc $\lambda = 48$.

Obs : à (3.b) et (3.c) on a utilisé l'associativité du produit des matrices de deux manières différentes.

EXERCICE 2: On sait : $\cos X = 1 - \frac{1}{2}X^2 + o(X^3)$ (*)

① On pose $X = 2t$ (donc $X=0 \Leftrightarrow t=0$) d'où

$\cos(2t) \stackrel{t=0}{=} 1 - \frac{1}{2}(2t)^2 + o(t^3) = 1 - 2t^2 + o(t^3)$

$\sin^2(x) = \frac{1}{2}(1 - \cos(2x)) = \frac{1}{2}(1 - 1 + 2x^4 + o(x^5)) = x^4 + o(x^5)$

② Ici on posera $X = 2x^2$ dans (*), et on utilisera le DL(0) de l'exponentielle : $e^X = 1 + X + \frac{1}{2!}X^2 + o(X^3)$ où l'on posera $X = x^4$, donc :

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos(2x^2) - 1}{e^{x^4} - 1} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \frac{1}{2} \cdot 2x^4 + o(x^5) - 1}{1 + x^4 + o(x^5) - 1} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^4(-2 + o(x))}{x^4(1 + o(x))} = -2$

EXERCICE 3: ①

On sait que pour un plan donné par eq. cartésienne $ax + by + cz + d = 0$ le vecteur \vec{n} plan sera donné par $\vec{n} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$. Or, notre cas : $\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$.

② \mathcal{D} passe par l'origine, donc $\vec{d} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ convient.

③ Il faut s'assurer que $\mathcal{D} \not\subset \mathcal{P}$ et que $\mathcal{D} \cap \mathcal{P}$, ce qui arrive ssi $\vec{n} \cdot \vec{d} \neq 0$ (produit scalaire). Or $\vec{n} \cdot \vec{d} = 1 + 2 + (-1)(-1) = 4 \neq 0$. Donc $\mathcal{D} \cap \mathcal{P}$ est formé d'un seul point.

④ $\mathcal{D} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \vec{d}, t \in \mathbb{R} \right\}$
 donc des eq. param. de \mathcal{D} sont : $\begin{cases} x = t \\ y = t \\ z = -t \end{cases}$ (*)

$I(a,b,c) = \mathcal{P} \cap \mathcal{D} \Leftrightarrow (a,b,c)$ vérifie (*) et l'eq. cartésienne du plan \mathcal{P} , c'est à dire, on a $t \in \mathbb{R}$ t.q. $t + 2t - (-t) = 8 \Leftrightarrow t = 2$ donc $I = \mathcal{I}(2; 2; -2)$

5) Dans (*) on élimine le paramètre t. On obtient $\begin{cases} x = y \\ x = -z \end{cases}$ (par exemple)

6) Cf. cm, si P est défini par $\alpha x + \beta y + \gamma z + \delta = 0$ et P le projeté orthogonal de $M = M(x_M, y_M, z_M)$ sur le plan P, alors :

$$\text{dist}(M, P) = \|\vec{MP}\| = \frac{|\alpha x_M + \beta y_M + \gamma z_M + \delta|}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2}}$$

et $\vec{PM} = \|\vec{MP}\| \frac{\vec{n}}{\|\vec{n}\|}$ où \vec{n} est normal à P : $\vec{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$

Pour notre cas, la première formule s'écrit :

$$\|\vec{MP}\| = \frac{|1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 - 1 \cdot (-1) - 8|}{\sqrt{1^2 + 2^2 + (-1)^2}} = \frac{4}{\sqrt{6}}$$

EXERCICE 4 : 1) Si $\exists \lim_{n \rightarrow \infty} u_n = l$ alors $\exists \lim_{n \rightarrow \infty} |u_n| = |l|$

(la réciproque est fautive). Alors en passant à $\lim_{n \rightarrow \infty}$ dans (R), sous l'hypothèse que $\exists \lim_{n \rightarrow \infty} u_n = l$ on a :

$$l = 2|l| - 3 \Leftrightarrow (l \geq 0 : l = 2l - 3) \text{ ou } (l < 0 : l = -2l + 3)$$

$\Leftrightarrow l = 3$ ou $l = -1$.

2) $f(x) = 2|x| - 3$

3) $u_0 = 2$

3.a) $u_1 = 1$

$u_2 = -1$

$u_3 = -1 \dots$ etc...

Donc, la relation (R) n'a pas de solution initiale $u_0 = 2$ semble avoir une solution unique, à savoir la suite stationnaire :

$$u_0 = 2 ; u_1 = 1 ; u_n = -1 \quad \forall n \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$$

3.b) Pour l'affirmer avec certitude, il faut raisonner par récurrence : si $u_n = -1$ vérifie (R) alors $u_{n+1} = 2|u_n| - 3 = 2|-1| - 3 = -1$.

Ceci confirme le dessin de la feuille d'arrigade, qui se réduit au point $(-1, 1)$ à partir du 2ème terme.

