

EXERCICE 1 :

① Le bilan des tailles est le suivant :

taille de  $P =$  taille  $A *$  taille  $B = (3 \times 2) * (2 * 3) = 3 \times 3$   
 taille de  $M =$  taille  $B *$  taille  $A = (2 \times 3) * (3 \times 2) = 2 \times 2$   
 Donc  $P = AB \in \mathcal{M}_{33}(\mathbb{R}) \equiv \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  et  $M = BA \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

②  $P = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 3 & -5 & -1 \end{pmatrix}$  ;  $M = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

③ Soit  $P = 0$  (par calcul en utilisant la "règle de Sarrus" ou en développant suivant la 1<sup>ère</sup> colonne (car elle a le plus de zéros) ou tout simplement en remarquant que les premières 2 lignes sont proportionnelles)

④ a)  $MX = R \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x + 3y = 0 \\ -x = 1 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y = 0 \\ -x = 1 \end{cases} \quad (S)$

⑤ (S) a sol. uniquessi  $M$  est inversible, car alors  $(E) \Leftrightarrow X = M^{-1}R$  fournir cette solution.

Ceci arrive ssi  $\det M \neq 0$ . Or  $\det M = 3 \neq 0$ .  
 Donc (S) est un système de Cramer et son unique solution est :  
 c)  $x = -1$  et  $y = 1$ .

EXERCICE 2 : Obs : on tiendra compte du fait que  $f, g, h$  sont composées de fonctions plus simples. Par ex :

$x \xrightarrow{h} x^2 \xrightarrow{g} \sin x^2 \xrightarrow{f} \sin(x^2)$  donc on note  $X = x^2$

et comme  $x=0 \Rightarrow X=0$  on utilise le DL(0) de  $\sin$  (cf cm : DL des fonctions composées).

a)  $\sin(x^2) \underset{x=0}{=} x^2 - \frac{(x^2)^3}{3!} + \frac{(x^2)^5}{5!} + o((x^2)^7)$   
 $= x^2 + o(x^3)$

$\sqrt{1+x^2} \underset{x=0}{=} 1 + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{8}(x^2)^2 + o((x^2)^3)$   
 $= 1 + \frac{1}{2}x^2 + o(x^3)$

$\ln(\sqrt{1+x^2}) \underset{x=0}{=} \ln(1+Y) \underset{Y=0}{=} Y - \frac{Y^2}{2} + \frac{Y^3}{3} + o(Y^4)$   
 $\underset{x=0}{=} \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{8}x^4 - \frac{1}{4}x^4 + o(x^6) = \frac{x^2}{2} + o(x^3)$

ou bien...  $\ln(\sqrt{1+x^2}) = \frac{1}{2} \ln(1+x^2) = \frac{x^2}{2} + o(x^3)$ .

b) On utilise les DLs de (a) pour déduire :

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln(\sqrt{1+x^2})}{\sin(x^2)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2(\frac{1}{2} + o(x))}{x^2(1 + o(x))} = \frac{1}{2}$

EXERCICE 3 :

① On sait (CM) que si l'eq. cartésienne d'un plan est  $ax + by + dz + f = 0$  alors un vecteur normal au plan sera  $\begin{pmatrix} a \\ b \\ d \end{pmatrix}$ . Dans notre cas  $\mathcal{P} : 2x + 3y - z - 2 = 0 \Rightarrow \vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

② Un vecteur directeur d'une droite définie par deux points de  $\mathbb{R}^3$  a comme composantes la différence des coordonnées des deux points, (composante par composante). D's notre cas c'est facile, car  $\mathcal{D}$  passe par  $O$  donc  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$

③ Le produit scalaire  $\vec{u} \cdot \vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = -1 \neq 0$  donc  $\mathcal{D} \nsubseteq \mathcal{P}$  donc  $\mathcal{D}$  n'est pas parallèle à  $\mathcal{P}$  (i.e. ni contenue ds.  $\mathcal{P}$ , auquel cas on aurait  $\mathcal{D} = \mathcal{D} \cap \mathcal{P}$  ni contenue dans un plan  $\mathcal{P}' \parallel \mathcal{P}$ , auquel cas on aurait  $\mathcal{D} \cap \mathcal{P} = \emptyset$ ).  
Donc  $\text{card}(\mathcal{D} \cap \mathcal{P}) = 1$ .

• Soit  $Q = Q(5; t; r) \in \mathcal{D} \cap \mathcal{P} \Leftrightarrow$   

$$\begin{cases} 2\lambda + 3t - r - 2 = 0 \leftarrow \text{eq. de } \mathcal{P} \\ r = 0 \\ \lambda + t = 0 \end{cases}$$
 car  $\mathcal{D} \subset \pi_{Oy}$  est la 2<sup>ème</sup> bissectrice dans le plan  $\pi_{Oy}$   

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = -2 \\ t = 2 \\ r = 0 \end{cases} \Rightarrow Q = Q(-2; 2; 0) \in \mathcal{D} \cap \mathcal{P}$$

④ Tout point  $N \in \mathcal{N}$  ( $N \equiv N(x; y; z)$ ) vérifie:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -1 + 3t \\ z = -t \end{cases} \quad (*)$$

En éliminant en  $(*)$  le paramètre  $t$ , on déduit le système d'eq. cartésiennes pour  $\mathcal{N}$ :

$$\begin{cases} x + 2z = 1 \\ y + 3z = -1 \end{cases} \quad (**)$$

⑤ Comme  $M \equiv M(a; b; c) \in \mathcal{N} \cap \mathcal{P}$  on pourrait résoudre le système (de Bramer, forcément, puisque  $\mathcal{N} \perp \mathcal{P}$ ):

$$\begin{cases} a + 2c = 1 \\ b + 3c = -1 \end{cases} \quad (**) \text{ i.e. } M \in \mathcal{N}, \text{ cf } (4)$$

$2a + 3b - c = 2$  i.e.  $M \in \mathcal{P}$   
 (et ensuite calculer  $\| \vec{MA} \|$  = longueur du segment  $MA$  avec le thm. de Pythagore, dans le triangle rectangle  $\Delta OMA$ ).

Alternativement, on pourrait utiliser les formules du CM):

$$\text{dist}(A, \mathcal{P}) = \| \vec{MA} \| = \frac{\alpha x_A + \beta y_A + \gamma z_A + \delta}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2}}$$

$$\vec{MA} = \| \vec{MA} \| \frac{\vec{m}}{\| \vec{m} \|} \text{ ou } \mathcal{P} = \alpha x + \beta y + \gamma z + \delta \text{ et } \vec{m} = \text{vect. normal à } \mathcal{P} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

Pour mettre en

$$\|\vec{MA}\| = \frac{2(1) + 3(-1) - (0) - 2}{\sqrt{2^2 + 3^2 + (-1)^2}} = -\frac{3}{\sqrt{14}}$$

Aussi,  $\|\vec{m}\| = \sqrt{2^2 + 3^2 + (-1)^2} = \sqrt{14}$ , d'où

$$\vec{MA} = -\frac{3}{\sqrt{14}} \cdot \frac{1}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = -\frac{3}{14} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Les coordonnées du point M résultent de :

$$\vec{OM} = \vec{OA} - \vec{MA} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{3}{14} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{14} \begin{pmatrix} 20 \\ -5 \\ -3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M = M \left( \frac{10}{7}; -\frac{5}{14}; -\frac{3}{14} \right)$$

⑥ On utilise les formules du Thm. du CM :

$$\vec{OB} = \frac{\vec{u}}{n\|\vec{u}\|} \left( \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} \cdot \vec{OM} \right)$$

$$\text{dist}(M, \mathcal{D}) = \|\vec{MB}\| = \sqrt{\|\vec{OM}\|^2 - \|\vec{OB}\|^2}$$

où  $\vec{u}$  est un vect. directeur de  $\mathcal{D}$  et où on choisit comme pt. de référence sur  $\mathcal{D}$  l'origine

On a :  $\|\vec{u}\|^2 = 1^2 + (-1)^2 + 0^2 = 2$ , donc

$$\vec{OB} = \frac{1}{2} \vec{u} \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{14} \begin{pmatrix} 20 \\ -5 \\ -3 \end{pmatrix} \right] = \frac{25}{28} \vec{u}$$

$$\|\vec{OM}\|^2 = \frac{1}{(14)^2} (20^2 + 25^2 + 9) = \frac{434}{196}$$

$$\|\vec{OB}\|^2 = \frac{(25)^2}{(28)^2} \cdot \frac{1}{(14)^2} \cdot \|\vec{u}\|^2 = \frac{(25)^2 (14)^2}{(28)^2 \cdot 2}$$

$$\text{donc } \|\vec{MB}\| = \frac{1}{14} \sqrt{\frac{868 - 625}{2}} = \frac{1}{14} \sqrt{\frac{9^2 \cdot 3}{2}} = \frac{9}{14} \sqrt{\frac{3}{2}}$$

⑦ Le triangle  $\Delta AMQ$  est rectangle en M donc d'une part,

$$h_{\Delta AMQ} = \frac{1}{2} \|\vec{AM}\| \cdot \|\vec{QM}\|$$

D'autre part, comme  $\vec{MB} \perp \mathcal{D}$ ,  $\vec{MB}$  est une hauteur dans  $\Delta AMQ$  donc

$$h_{\Delta AMQ} = \frac{1}{2} \|\vec{MB}\| \cdot \|\vec{QA}\|$$

$$\text{Donc } \|\vec{QA}\| = \frac{\|\vec{AM}\| \cdot \|\vec{QM}\|}{\|\vec{MB}\|}$$

Une fois la longueur du segment QA trouvée, comme A était donné par l'énoncé on peut trouver les coordonnées de Q.

### EXERCICE 4 :

1.a) Si  $\exists$  l'inv.  $u_n$  et elle vaut  $\ell$  ( $\ell < \infty$ )

on passe à la droite dans  $(R)$  et on a :

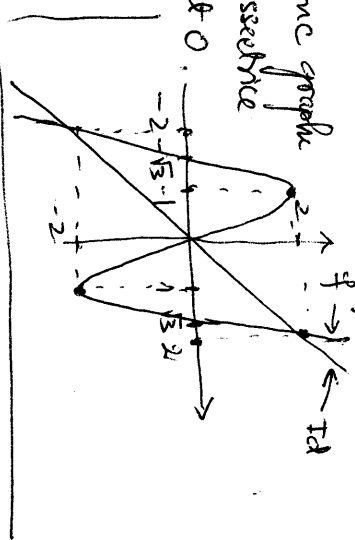
$$\ell = \ell^3 - 3\ell \Leftrightarrow \ell(\ell^2 - 4) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \ell = 0 \text{ ou} \\ \ell = 2 \text{ ou} \\ \ell = -2. \end{cases}$$

1.b)

(R)  $\Leftrightarrow u_{n+1} = f(u_n)$  on a  $f(x) = x^3 - 3x$ .

1. c)  $f(x) = x(x - \sqrt{3})(x + \sqrt{3})$ . Racines : 0,  $\pm\sqrt{3}$ .  
 $f'(x) = 3(x-1)(x+1)$ . Racines :  $\pm 1$ .  $f(\pm 1) = \mp 2$ .

Obs :  $f(\pm 2) = \pm 2$  donc graphes  
 de  $f$  intersecte la droite bissectrice  
 (graphes de  $f$ ) en  $\pm 2$  et 0.



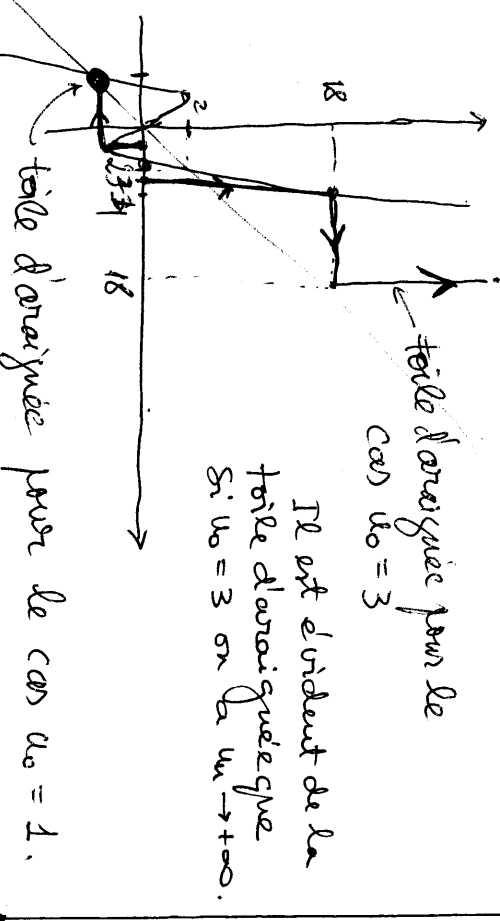
2) Hyp :  $u_0 = 1$   
 $u_1 = 1^3 - 3 \cdot 1 = -2$   
 $u_2 = f(u_1) = f(-2) = -2$

et ainsi de suite, car  $-2$  est point fixe pour  $f$ .  
 Conclusion :  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  définie par  $(R)$  et  $u_0 = 1$

est stationnaire  $= -2$  à partir de  $n = 1$ , donc  
 converge vers  $l = -2$ . Toile d'araignée  
 réduite à un seul point de  $xy$ , à savoir  $(-2, -2)$ .

3) Hyp :  $u_0 = 3$

$$u_1 = 3^3 - 3 \cdot 3 = 3^2 (3-1) = 18 ; u_2 = 2 \cdot 3^3 - 3 \cdot 2 \cdot 3^2 = 18 \cdot 2 = 36$$



TL est éminent de la  
 toile d'araignée que  
 si  $u_0 = 3$  or la  $u_n \rightarrow +\infty$ .

4) Hyp :  $u_0 > 2$ .

a) Initialisation :  $u_1 = u_0[u_0^2 - 4] + 1 > 2(0+1) = 2$ .

Supposons  $u_n > 2$  vraie, Alors  $u_n^2 - 4 > 0$ ,  
 donc  $u_{n+1} = (u_n^2 - 4) + 1 > 1 \cdot 2 = 2$ .

b)  $u_{n+1} - u_n = (u_n^2 - 4)u_n > 0 \cdot 2 = 0 \forall n \in \mathbb{N}$

c) NON. Contreexemple :  $v_n = 1 - \frac{1}{n}$  est stricte-  
 ment croissante et  $\lim_{n \rightarrow \infty} v_n = 1 < \infty$ .

d)  $u_n - u_{n-1} = u_{n+1}^3 - 4u_{n+1} - u_n^3 + 4u_n$

$$= (u_{n+1} - u_n)(u_{n+1}^2 + u_{n+1}u_n + u_n^2) - 4(u_{n+1} - u_n)$$

$$= (u_{n+1} - u_n)(u_{n+1} + u_n) + (u_n^2 - 4)$$

$$> (u_{n+1} - u_n)(2 \cdot 4 + 0) > 0 \forall n \in \mathbb{N}^*$$

Donc  $u_{n+1} > u_n \forall n \in \mathbb{N}$  et, en particulier,  $u_n > 2$ .

e) On va le faire par calcul direct. Par récurrence  
 D'une part, est également possible

$$\sum_{j=0}^n d_j = (u_{n+1} - u_n) + (u_n - u_{n-1}) + \dots + (u_1 - u_0) = u_{n+1} - u_0$$

et, d'autre part, en utilisant la question (d) :

$$\sum_{j=0}^n d_j = \underbrace{u_n + u_{n-1} + \dots + d_0}_{n+1 \text{ termes}} > d_0 + d_1 + \dots + d_n = (n+1)d_0$$

Donc  $u_n - u_0 > nd_0 \forall n \in \mathbb{N}$  i.e.  $u_n$

est minoré par le terme gen d'une suite arithmé-  
 tique de raison  $d_0 = u_1 - u_0 > 0$ . On a :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} u_n > (u_1 - u_0) \lim_{n \rightarrow \infty} n + u_0 = \infty$$

donc divergente.