

CORRIGÉ de l'EXAMEN de MATHS pour SCIENCES

SESSION 1 - 16 JANVIER 2012 (MPI - L1)

EXERCICE 1 : (a)  $A^t B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$  d'où :

$$\begin{aligned} A^t B &= \begin{pmatrix} 3 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 2 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \cdot 0 + 1 \cdot (-1) + 3 \cdot 3 & 3 \cdot 1 + 1 \cdot (-2) + 3 \cdot 3 \\ 2 \cdot 0 + 1 \cdot (-1) + 2 \cdot 3 & 2 \cdot 1 + 1 \cdot (-2) + 2 \cdot 3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 8 & 10 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(b)  $\det(A \cdot B) = \begin{vmatrix} 8 & 10 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 2(24 - 25)$

$$= -2.$$

EXERCICE 2 : (a)  $\cos(x^2) \underset{x \neq 0}{=} 1 - \frac{(x^2)^2}{2!} + x^5 \varepsilon(x) = 1 - \frac{x^4}{2} + x^5 \varepsilon(x)$  avec  $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon(x) = 0$ .

$$\sin x \cos(2x) \underset{x \neq 0}{=} \left(x - \frac{x^3}{3!} + \varepsilon(x^4)\right) \left(1 - \frac{(2x)^2}{2!} + \varepsilon(x^3)\right) =$$

$$= x - \frac{x^3}{3!} + \varepsilon(x^4) - 2x^3 = x - \frac{13}{6}x^3 + \varepsilon(x^4)$$

(b)  $\frac{e^{2x} \cos(x) - (2x+1)}{\sin(x) - x(1-x)}$  (DL en  $x \neq 0$ )

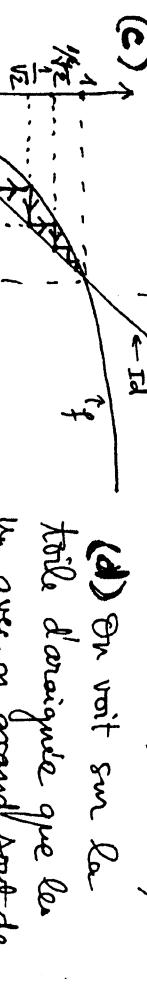
$$\begin{aligned} &= \frac{\left(1 + 2x + \frac{(2x)^2}{2!} + \frac{(2x)^3}{3!} + \varepsilon(x^3)\right)\left(1 - \frac{x^2}{2!} + \varepsilon(x^3)\right) - (2x+1)}{\frac{x^3}{3!} + \varepsilon(x^4) - x + x^2} \\ &= \frac{1 + 2x + 2x^2 + \frac{4}{3}x^3 + \varepsilon(x^3) - \frac{x^2}{2} - x^3 + \varepsilon(x^3) - (1+2x)}{x^2\left(1 - \frac{x}{6} + \varepsilon(x^2)\right)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lim_{x \neq 0} \frac{x^2\left(\frac{3}{2} + \frac{1}{3}x + \varepsilon(x^2)\right)}{x^2\left(1 - \frac{x}{6} + \varepsilon(x^2)\right)} = \frac{3}{2}.$$

EXERCICE 3 : (a) Si  $\exists n \in \mathbb{N}$  tel que  $u_n = 0$  alors la relation de

recurrence donne (thm. connu) :  $l^2 = l$  d'où  $l = 0$  ou  $l = 1$

(b)  $u_{n+1}^2 = u_n$  un nombre qu'on a  $u_n \geq 0$  donc on peut extraire la racine carree et obtenir  $u_{n+1} = \sqrt{u_n}$  et d'où  $f$  est la fonction racine carree :  $[0, \infty] \rightarrow [0, \infty]$ .



(d) On voit sur la toile d'origine que le  $u_n$  avec  $n$  grand sont de plus en plus proches de 1 donc la toile d'origine suggere que la limite à exclure est 0.

EXERCICE 4 : (1.-a) On élimine le paramètre  $t$  des équations paramétriques de  $\mathcal{D}$  et on a :  $x + 2y - 3 = 0$ . (\*)

$P(3,0) \in \mathcal{D}$  car  $3 + 2 \cdot 0 - 3 = 0$ .

(1.b) Pour une droite  $(d)$  donnée par  $\alpha x + \beta y + \gamma = 0$ , un vect. directeur de  $(d)$  est  $\vec{u} = \begin{pmatrix} -\beta \\ \alpha \end{pmatrix}$  et un vect. normal à  $(d)$  est  $\vec{n} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$  (Obs :  $\vec{u} \cdot \vec{n} = 0$ ). Dans notre cas  $\vec{u}_D = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\vec{n}_D = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

(2) Il faut dès le début faire l'observation que pour le cas où  $A$  et  $B$  coïncident on a une infinité de droites possibles. On élimine donc de  $\cos$  en demandant  $(a,b) \neq (2,1)$ . Alors :

(2.a) Etant donnés 2 pts.  $A(x_A, y_A)$  et  $B(x_B, y_B)$  l'équation cartésienne d'une droite les reliant est :

$$(y_B - y_A)(x - x_A) - (x_B - x_A)(y - y_A) = 0.$$

Pour le cas  $A(a,1)$  et  $B(2,b)$  celle-ci devient :

$$(1-b)x + (2-a)y + (ab-2) = 0 \quad (**)$$

(2.b) De l'éq. ci-dessus on déduit un vecteur directeur  $\vec{u}_D = \begin{pmatrix} a-2 \\ 1-b \end{pmatrix}$  à qui on demande :  $\vec{u}_D \cdot \vec{u}_{AB} = 0$

qui équivaut à  $(a-2) \cdot (-2) + (1-b) \cdot 1 = 0 \Leftrightarrow 2a+bx-5=0$   
 qu'on renvoie dans  $\mathcal{D}_{ab}$  et on obtient l'éq. des droites passant par A et B et orthogonales à Q :

$$[2x-y+(1-2a)](a-2)=0.$$

- Le cas  $a=2$  (et  $b \neq 1$ ) peut être étudié séparément.  
 il donne  $\vec{u}_{\mathcal{D}'} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1-b \end{pmatrix} \neq \vec{u}_P \quad \forall b \neq 1$ , donc ce cas est à élucider.

- Pour  $a \neq 2$  on obtient les eq. des droites  $\mathcal{D}' \perp \mathcal{D}$ :

$$2x-y+(1-2a)=0 \quad (**)$$

- (2.c)  $\mathcal{D}' \cap \mathcal{D}$  (où  $\mathcal{D}'$  n'est pas  $\mathcal{D}_{ab} + \mathcal{D}$ ).

$$\text{Alors } I = I(x,y) \text{ où } \begin{cases} 2x-y+(1-2a)=0 \\ x+2y-3=0 \end{cases}$$

système linéaire déterminant  $\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 5 \neq 0$

donc système de cramer (sol. unique):

$$x_I = \frac{|2-1|}{5} = \frac{4a+1}{5} \quad \text{et} \quad y_I = \frac{|2a-1|}{5} = \frac{7-2a}{5}$$

$$\begin{aligned} \text{Aussi, dist}(A, I) &= \sqrt{(x_A - x_I)^2 + (y_A - y_I)^2} = \\ &= \sqrt{\left(a - \frac{4a+1}{5}\right)^2 + \left(1 - \frac{7-2a}{5}\right)^2} = \sqrt{\frac{(a-1)^2}{25} + \frac{4(a-1)^2}{25}} = \frac{|a-1|}{\sqrt{5}}. \end{aligned}$$

- Obs : On aurait pu, alternativement, choisir un point  $C \in \mathcal{D}$  (par ex.  $C(1,1)$ ), mais le P(0,3) de la question (1) convient également et appliquer la formule (voir CM) de la proj. orth.:

$$\overrightarrow{CI} = \frac{u}{|u|} \left( \overrightarrow{CA} \cdot \frac{\overrightarrow{u}}{|\overrightarrow{u}|} \right)$$

et aussi

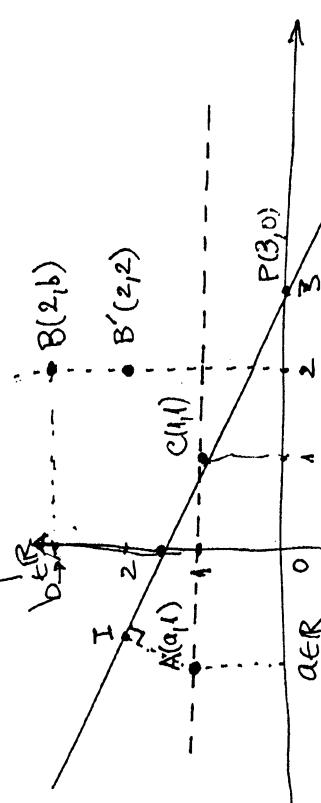
$$\text{dist}(A, Q) = \text{dist}(A, I) = \sqrt{|\overrightarrow{CA}|^2 - |\overrightarrow{CI}|^2}$$

$$\begin{aligned} (3.a) \quad A_{PQBS} &= \frac{1}{2} \parallel \overrightarrow{PA} \wedge \overrightarrow{PB} \parallel = \frac{1}{2} \left| \det \begin{pmatrix} x_A - x_P & x_B - x_P \\ y_A - y_P & y_B - y_P \end{pmatrix} \right| \\ &= \frac{1}{2} \left| \det \begin{pmatrix} a-3 & 2-3 \\ 1-0 & 2-0 \end{pmatrix} \right| = \frac{1}{2} |2a-5| \end{aligned}$$

- Obs : Une autre formule pouvait être utilisée, à savoir

$$A = \frac{1}{2} \left| \det \begin{pmatrix} x_A & x_B & x_P \\ y_A & y_B & y_P \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right| \quad (\text{elle donne le résultat vérifiez-le !})$$

On peut aussi calculer la projection de A sur la droite contenant les points fixes B et P et utiliser la formule utilisée de l'aire du triangle.



- (3.b) L'aire est minimale lorsque  $A=0$  dans notre cas, à savoir lorsque  $a=\frac{5}{2}$ . C'est la valeur pour laquelle les points A, P et B' sont alignés (voir figure).